

研究タイトル：

自律型移動ロボットの移動制御に関する研究



氏名： 田尻 智紀 / Tomoki Tajiri E-mail: tajiri@nc-toyama.ac.jp

職名： 助教 学位： 博士(工学)

所属学会・協会： 日本機械学会, 日本ロボット学会

キーワード： 移動ロボット, 移動制御, センシング

技術相談
提供可能技術：
・ロボットの移動制御手法
・ロボットを用いた自動計測

研究内容： 自律型移動ロボットの移動制御に関する研究

ロボットは、近年ますます身近な存在となっており、産業分野においても、工場内の無人搬送システムや建設現場での無人化施工など、その適応領域はますます広がっている。ロボットを利用した無人化システムでは、ロボットの自律化、そして自律制御が重要な技術である。そのためには、ロボットに取り付けられた各種センサからの情報をロボット自身が適切に判断し、周辺的环境に対応させる必要がある。本研究室では、GNSS、レーザレンジファインダ、ジャイロセンサ、磁気センサ、加速度センサ等を搭載した移動ロボットを製作し、屋外や屋内での移動制御や地図作成を行っている。作成した地図は、周囲の環境の計測や構造物の検査などに应用でき、無人化施工の技術に大いに役立つことが期待できる。

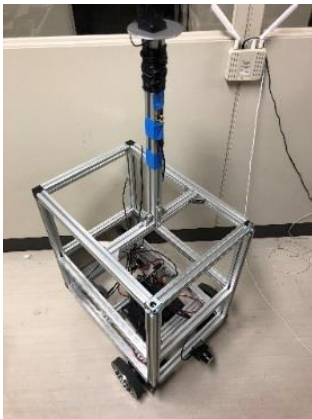


Fig. 1 GNSS とレーザレンジファインダを搭載した屋外用移動ロボット



Fig. 2 手のひらサイズの小型移動ロボット

提供可能な設備・機器：

名称・型番(メーカー)

名称・型番(メーカー)	