

研究タイトル:

移動型ロボット(脚型・移動型)や産業機械などのインテリジェント化に関する研究

氏名: 飯田 賢一 / IIDA Kenichi E-mail: iida@ctrl.nara-k.ac.jp

職名: 教授 学位: 博士(工学)

所属学会・協会: 電気学会, 計測自動制御学会, 日本ロボット学会

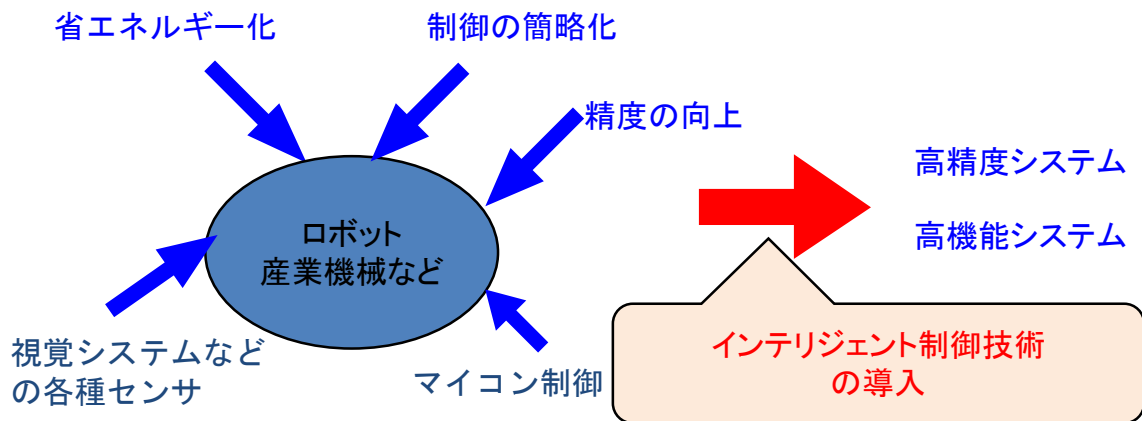
キーワード: インテリジェント制御、知能ロボット、視覚システム、組み込みシステム

技術相談
提供可能技術:

- ・制御全般および制御応用に関するご相談
- ・各種アクチュエータに関するご相談
- ・知能ロボットに関する共同研究などのご相談

研究内容: 移動ロボットの制御・柔軟な制御アルゴリズムの構築

本研究室では、幅広い分野におけるインテリジェントシステムの構築を目的としています。そのために、ファジィ推論、遺伝的アルゴリズム、適応理論などの知的機能を用いて、柔軟で高度な移動ロボットシステム、高精度な生産システムの構築などについて研究しています。



提供可能な設備・機器:

名称・型番(メーカー)	